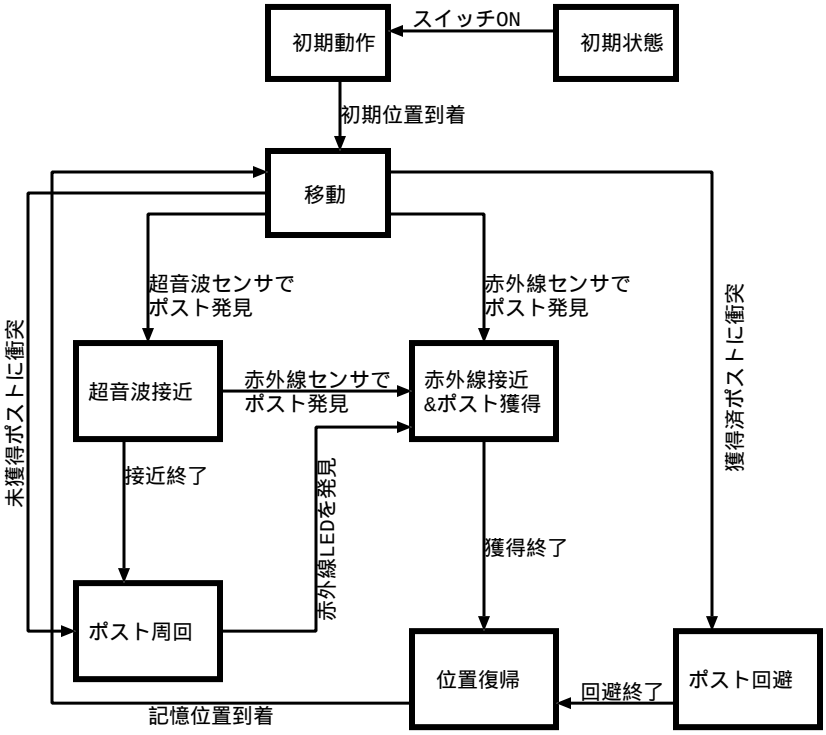
初期動作
スイッチON
初期状態
初期位置到着
移動
超音波センサで
ポスト発見
赤外線センサで
ポスト発見
未獲得ポストに衝突
獲得済ポストに衝突
超音波接近
赤外線センサで
ポスト発見
赤外線接近
&ポスト獲得
接近終了
赤外線LEDを発見
獲得終了
ポスト周回
位置復帰
回避終了
ポスト回避
記憶位置到着