



# MIRS2402 KBin project

## ロボット紹介

### iPad(Webアプリ)

- ・経路選択
- ・道案内
- ・来場者との交流



### スピーカー

- ・管理側PCとの通信
- ・音声の受信
- ・来校者と交流

### webカメラ

- ・前後に2台設置
- ・画角調整機能
- ・人検知機能

### LiDAR

- ・校内をマッピング
- ・自己位置推定に活用
- ・障害物検知機能



## 何ができる？

### 校内の自動巡回

校内を定期的に巡回し、映像を管理側PCに中継する。  
人が映ると人検知を行い、通知を送る。



### 目的地への案内

来校者に、Webアプリ上で行きたい場所を入力してもらい、その目的地まで案内する。



## 初期はこんな案でした！！！！

当初は、椅子のような機体で、カメラは手に持たせて、チャームポイントに頭にパトランプを載せる予定でした。  
とてもかわいい外観ですが、開発が進むにつれて現実を押し付けられ、現在の機体に落ち着きました。  
みんなも真っ先に外観を考えないように気を付けてね！

