

## ・ Raspberry Pi での機能試験

試験対象	試験項目	試験内容・方法	合否条件	実施日	実施者	合否	備考
加速度センサの動作テスト	加速度センサが正常に動作するか試験する	Raspberry Pi のシールド基板に加速度センサを接続し、test_detection を実行。	X,Y,Z の値がシリアルモニタ上に正常に表示される。	12/9	芹澤	○	<a href="https://tutorial.chirimen.org/raspi/grove#section-5">https://tutorial.chirimen.org/raspi/grove#section-5</a>

## ・ Arduino UNO での機能試験

試験対象	試験項目	試験内容・方法	合否条件	実施日	実施者	合否	備考
ロードセルの動作テスト	加速度センサが正常に動作するか試験する	Arduino UNO のシールド基板にマルチプレクサ、ロードセルを接続し、test_load を実行し計測する。	測定したものと同じ値が検出される。	12/9	芹澤	○	<a href="https://www.denshi.club/cookbook/sensor/g/1-2.html">https://www.denshi.club/cookbook/sensor/g/1-2.html</a>
距離センサ 1 (近距離)	距離センサが正常に動作するか試験する	Arduino UNO のシールド基板にマルチプレクサ、距離センサを接続し、test_A 0 2 Y K を実行し計測する。	指定した距離とほぼ同じ値が検出される (誤差±3cm)	12/20	芹澤、林	○	

距離センサ2 (中距離)	距離センサが正常に動作するか試験する	Arduino UNO のシールド基盤にマルチプレクサ、距離センサを接続し、test_A 2 1 Y Kを実行し計測する。	指定した距離とほぼ同じ値が検出される (誤差±3cm)	12/20	芹澤、林	○	
距離センサ3 (遠距離)	距離センサが正常に動作するか試験する	Arduino UNO のシールド基盤にマルチプレクサ、距離センサを接続し、test_A 7 1 0 Kを実行し計測する。	指定した距離とほぼ同じ値が検出される (誤差±3cm)	12/20	芹澤、林	○	
緊急停止ボタン	緊急停止ボタンが正常に動作するか試験する。	テスターを用いて導通チェックをする。	スイッチを作動させた時に導通していない。	12/21	芹澤、林	○	