

項目	動作シナリオ	優先度	開発状況	備考
異常検知機能	1.カメラで傷・汚れの確認	A-1	<ul style="list-style-type: none"> アーム先端部分完成 カメラプログラム完成 	
	2.LEDで対象を照らす	B-1	<ul style="list-style-type: none"> LED部分完成 	
洗浄機能	1.アームでスポンジを動かす	A-2	<ul style="list-style-type: none"> アーム動作部分完成 アームの制御プログラム完成 アーム先端作成中 	
	2.スポンジに水を吸わせる	C	<ul style="list-style-type: none"> 未実装 	
走行機能	1.ライトレースによって車の周りを走る	A-3	<ul style="list-style-type: none"> MIRS下段完成 フォトリフレクタ完成 統合試験中 	
	2.衝突回避	A-4	<ul style="list-style-type: none"> 緊急停止ボタンによる停止は可能 タッチセンサ実装済み 超音波センサーは検討中 	
レポート機能	1.傷の報告	A-5	<ul style="list-style-type: none"> 傷の検出まで可能 報告は未実装 	
ナンバー認識機能	1.車のナンバーをカメラで読み取り、照合する	B-2	<ul style="list-style-type: none"> 未実装 	<ul style="list-style-type: none"> デモは照合などせずに車一台に対しての点検として行う
防滴機能	1.水を扱うため、機体の性能に影響を与えないようにする	B-3	<ul style="list-style-type: none"> 外装は未実装 	<ul style="list-style-type: none"> 水を扱うことがなくなったので優先度は下がった