

試験対象	試験項目	試験内容・方法	実施日	実施者	試験結果	合否	参照ドキュメント、備考
電源ボード	部品配置 配線確認	ドキュメントどおりの部品配置、配線になっているかを目視で確認する	6/9	草茅、武藤	ドキュメントどおりになっている	○	MIRSMG4D-SYST-0005
電源ボード	導通確認	配線の両端が導通しており、ほかの場所と導通していないことをテスターで確認する。	6/9	草茅、武藤	導通している。 他の場所と導通指定ない。	○	MIRSMG4D-SYST-0005
接続ケーブル	導通確認	ケーブルの両端が導通しているかテスターで確認する。	6/9	草茅、武藤	導通している	○	MIRSMG4D-SYST-0005
Arduino シールド基板	部品配置 配線確認	ドキュメントどおりの部品配置、配線になっているかを目視で確認する	6/9	木全、飯山	ドキュメント通りになっている	○	MIRSMG4D-SYST-0003
Arduino シールド基板	導通確認	配線の両端が導通しており、ほかの場所と導通していないことをテスターで確認する。	6/9	木全、飯山	導通している。 他の場所と導通指定ない。	○	MIRSMG4D-SYST-0003
Raspberry pi シールド基板	部品配置 配線確認	ドキュメントどおりの部品配置、配線になっているかを目視で確認する	6/9	木全、飯山	ドキュメント通りになっている	○	MIRSMG4D-SYST-0004
Raspberry pi シールド基板	導通確認	配線の両端が導通しており、ほかの場所と導通していないことをテスターで確認する。	6/9	木全、飯山	導通している。 他の場所と導通指定ない。	○	MIRSMG4D-SYST-0004

超音波センサマウント	寸法確認 耐久試験	ノギスを用いて計測した 1.5m から静かに落とす	6/9	渡辺、野谷	ドキュメントの寸法通り になっている また、損傷はない	○	MIRSMG4D-MECH-0002
モーターマウント	寸法確認 耐久試験	ノギスを用いて計測した 1.5m から静かに落とす	6/9	渡辺、野谷	ドキュメントの寸法通り になっている また、損傷はない	○	MIRSMG4D-MECH-0002
モーターマウントサポート	寸法確認 耐久試験	ノギスを用いて計測した 1.5m から静かに落とす	6/9	渡辺、野谷	ドキュメントの寸法通り になっている また、損傷はない	○	MIRSMG4D-MECH-0002
タイヤホイール	寸法確認 耐久試験	ノギスを用いて計測した 1.5m から静かに落とす	6/9	渡辺、野谷	ドキュメントの寸法通り になっている また、損傷はない	○	MIRSMG4D-MECH-0002
制御用バッテリーホルダー	寸法確認 耐久試験	ノギスを用いて計測した 1.5m から静かに落とす	6/16	渡辺、野谷	ドキュメントの寸法通り になっている また、損傷はない	○	MIRSMG4D-MECH-0002
駆動用バッテリーホルダー	寸法確認 耐久試験	ノギスを用いて計測した 1.5m から静かに落とす	6/16	渡辺、野谷	ドキュメントの寸法通り になっている また、損傷はない	○	MIRSMG4D-MECH-0002
バンパー	寸法確認 耐久試験	ノギスを用いて計測した 1.5m から静かに落とす	6/18	渡辺、野谷	少し表面が削れてしま っているが、耐久と用 途的には問題ない。	○	MIRSMG4D-MECH-0002
蝶番	寸法確認 耐久試験	ノギスを用いて計測した 1.5m から静かに落とす	6/18	渡辺、野谷	データ通りに印刷できて いる。	○	MIRSMG4D-MECH-0002