

試験対象	試験項目	試験内容・方法	実施日	実施者	試験結果	合否	使用したプログラム、備考
ゴミの品質向上機能	キャップの認識	キャップを投入すると認識される	12/17	野村	問題なし	○	test_input.c
ゴミの品質向上機能	ペットボトルの認識	ペットボトルを投入すると認識される	12/17	野村	問題なし	○	test_input.c
ゴミの品質向上機能	ペットボトルの分別の認識	ペットボトルのラベル・中の液体が認識される	1/8	野村	明るい色のラベル・液体であれば認識された	△	test_color.c
ゴミの品質向上機能	投入防止機構	判定に対応してモーターが回る	12/17	野村	問題なし	○	test_input.c
緊急停止機能	緊急停止ボタン	緊急停止ボタンが押されたらプログラム、走行共に終了する	12/16	野村	問題なし	○	test_callback.c
状態表示機能	LED	投入判定合格時・不合格時、走行時に適した状態表示がされる	12/8	野村	問題なし	○	test_led.c
状態表示機能	スピーカー	指定した音声流れる	12/8	中野	問題なし	○	test_speak.c

自動運搬機能	基本走行	廊下の指定したルートを走行する	1/15	中野 野村 長岡	問題なし	○	test_run.c
自動運搬機能	フォトリフレクタ	フォトリフレクタの値を読む	12/19	中野	問題なし	○	test_photo.c
自動運搬機能	エレベーター前	フォトリフレクタを用いて位置を合わせる	1/15	中野 野村 長岡	問題なし	○	test_linetrace.c
自動運搬機能	エレベーター前ボタン	アームを用いて指定したボタンを押す	1/11	中野	問題なし	○	test_arm.c
自動運搬機能	衝突回避	超音波センサを用いて走行中に止まることができる	1/9	中野	問題なし	○	test_run.c