













KOZUTUMI



MIRS2204
KOZUTUMI Project





追従型荷物持ちロボット

■ 「KOZUTUMI」

より良いショッピング体験の提供

目次

1. ユーザー
 2. システム概要
 3. 実演
 4. 今後の展望
-

メインターゲット

足腰が不自由な方



子連れの家族



長時間滞在する人



メインターゲット

足腰が不自由な方



メインターゲット

足腰が不自由な方



子連れの家族



長時間滞在する人



メインターゲット

子連れの家族



メインターゲット

足腰が不自由な方



子連れの家族



長時間滞在する人



メインターゲット

長時間滞在する人



メインターゲット

足腰が不自由な方



子連れの家族



長時間滞在する人



KOZUTUMIシステム概要

システム概要



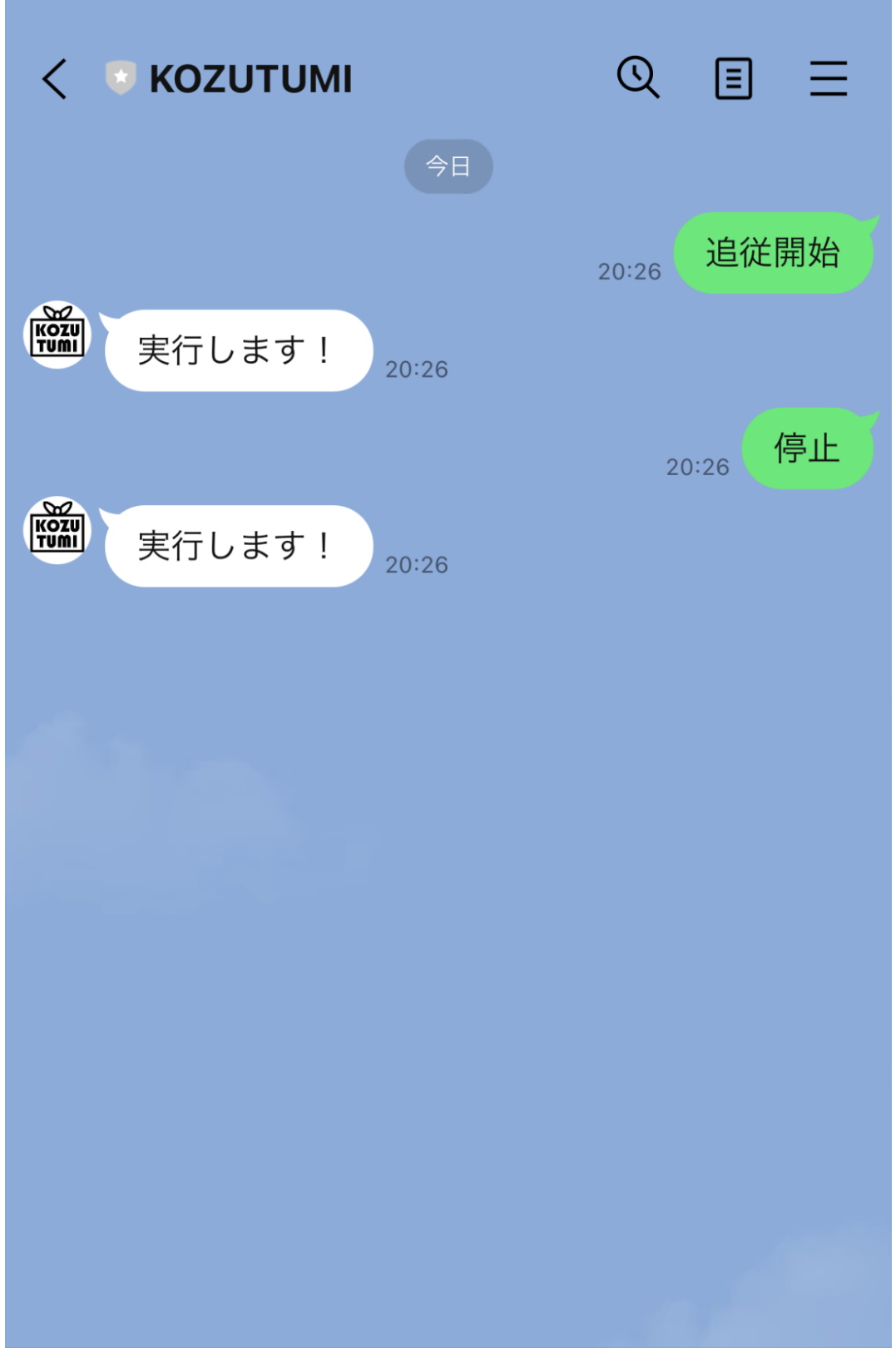
- 追従機能
- 荷物の格納 (MAX30kg)
- スマホでの操作
- 盗難防止システム

KOZUTUMI実演



コントローラー▼

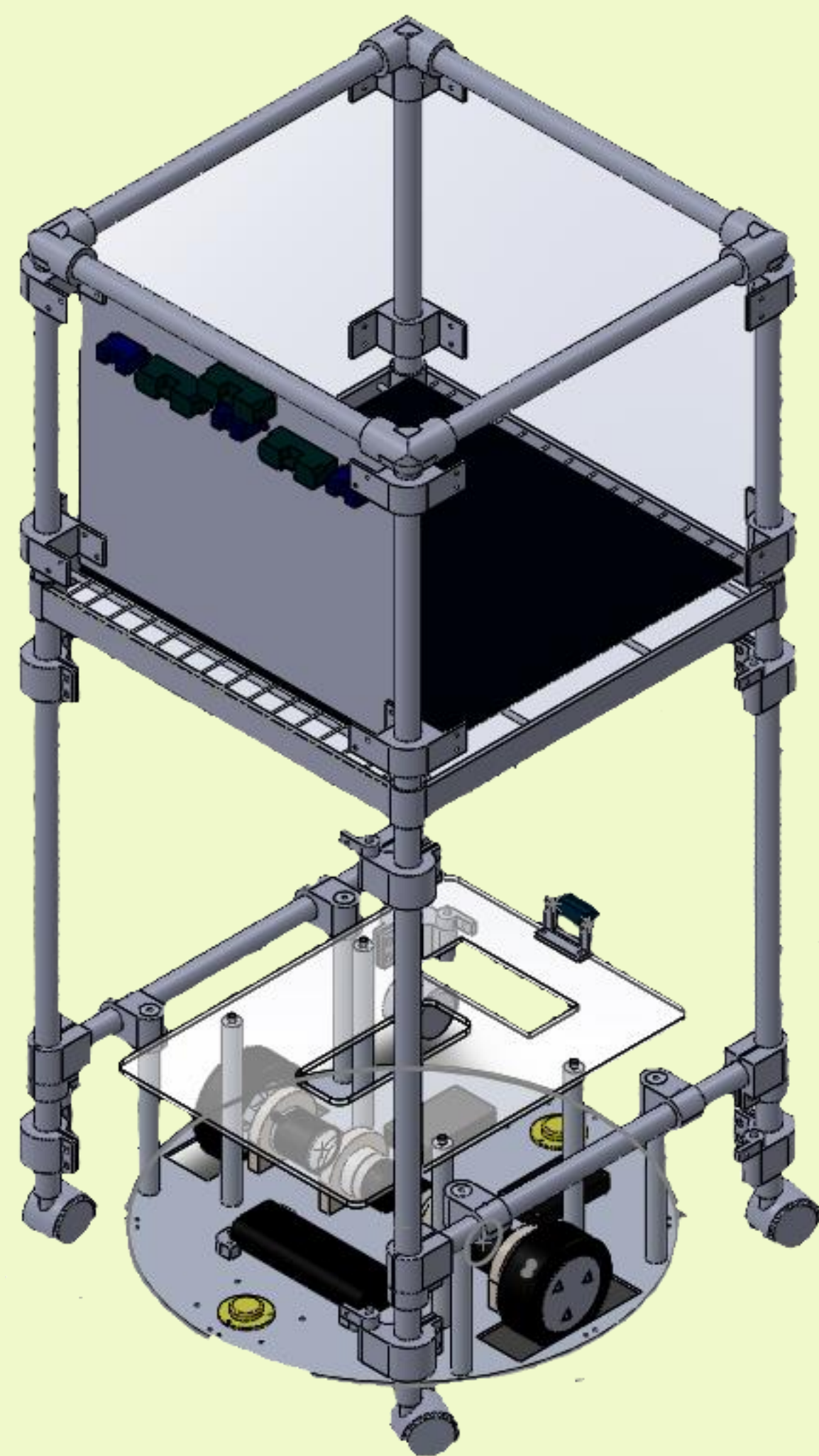




追従センサ



- 遠距離用測距センサ
GP2Y0A710K(1.0~5.5m)
- 近距離用測距センサ
GP2Y0A02YK(20~150cm)



機体の構造

- 高さ900mm
横400× 縦400mm
- 収納ボックスの積載重量30kg
- 二輪駆動

今後の展望



多様な機能

- 広告運用・おすすめ通知
- レクリエーション機能
- 音声案内
- 利用客データ処理
- 会計機能

最後に

シヨツピング

×

KOZUTUMI

KOZUTUMI project