

試験対象	試験項目	試験内容・方法	実施日	実施者	試験結果	合否	参照ドキュメント、備考
Arduino シールド基盤	導通チェック	各ピンからコネクタまで導通しているかチェックする。		豊田、杉崎	各ピンが正しく導通していること確認できた。	○	
Raspberry Pi シールド基盤	導通チェック、LED マトリクスデモプログラムでの動作確認	各ピンからコネクタまで導通しているかチェックする。 LED マトリクスのもプログラムを動かし、正常に動作していることを確認する。		清水、豊田、杉崎、フリーマン	各ピンが正しく導通していること確認できた。 デモプログラムを動かし正常に表示された。	○	デモプログラムは以下のページを参考に動かした。 <a href="https://github.com/hzeller/rpi-rgb-led-matrix/blob/master/wiring.md">https://github.com/hzeller/rpi-rgb-led-matrix/blob/master/wiring.md</a> <a href="https://yomon.hatenablog.com/entry/2018/09/p3rgbdisplay">https://yomon.hatenablog.com/entry/2018/09/p3rgbdisplay</a>
フォトリフレクタ基盤	導通チェック、簡単なプログラムでの値の確認	各ピンからコネクタまで導通しているかチェックする。 Arduino と接続し簡単なプログラムで値が読み取れているかをチェックする。		杉崎、豊田	各ピンが正しく導通していること確認できた。 簡単なプログラムで値が読み取れていることが確認できた。	○	プログラムは以下のページ内のものを参考にした。 <a href="https://www.petitmonte.com/robot/howto_photo_reflector.html">https://www.petitmonte.com/robot/howto_photo_reflector.html</a>

サーボモータ	簡単なプログラムでの動作確認	簡単なプログラムでの動作チェックをする。		杉崎、豊田	正常に動作することが確認できた。	○	
--------	----------------	----------------------	--	-------	------------------	---	--

(行数が不足した場合は追加すること)