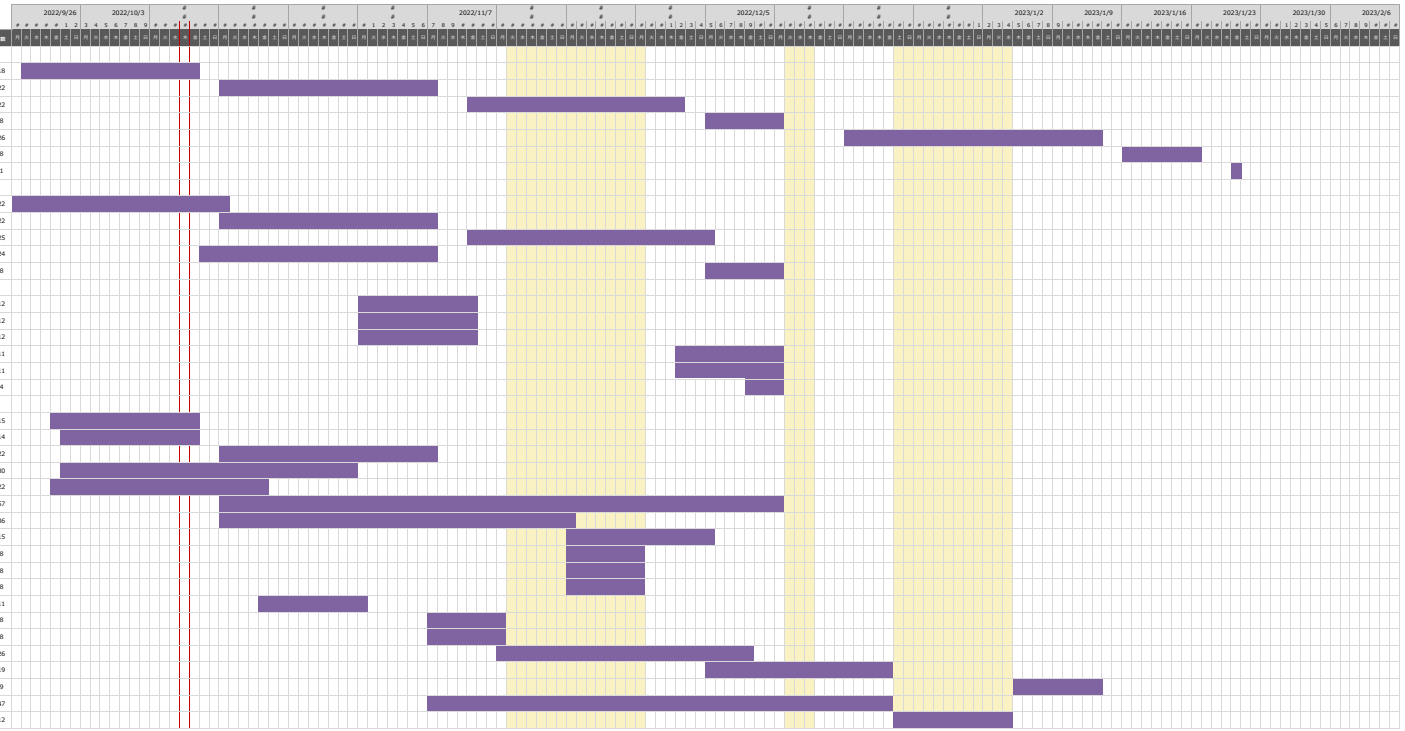
MIRS 2203 RAPTA Project

プロジェクトの開始: 火, 2022/9/27

週表示: 1

タスク	担当者	備考	進捗状況	開始	終了	日数
全体						
基本設計			0%	9月27日	10月14日	18
詳細設計			0%	10月17日	11月7日	22
パート開発、部品制作・回路制作・プログラミング			0%	11月11日	12月2日	22
システム結合			0%	12月5日	12月12日	8
システム試験・改良			0%	12月19日	1月13日	26
社会実装実験			0%	1月16日	1月23日	8
MIRS発表会準備			0%	1月27日	1月27日	1
メカ						
設計		出来る限り早く	0%	9月26日	10月17日	22
加工(3者)		優先度低めの加工	0%	10月17日	11月7日	22
加工(工場)		工場予約必須、組み込めれば週間	0%	11月11日	12月5日	25
3Dプリント		他作業と並行	0%	10月15日	11月7日	24
組み立て		仮組みは早めにやる。エレキと要相談	0%	12月5日	12月12日	8
エレキ						
ドットマトリクス実装		物が届き次第作業開始	0%	10月31日	11月11日	12
サーボモータ実装		物が届き次第作業開始	0%	10月31日	11月11日	12
フォトリフレクタ		物が届き次第作業開始	0%	10月31日	11月11日	12
Arduinoシールド作成			0%	12月2日	12月12日	11
延長ケーブル作成		既存ケーブルの長さを把握しておき、メカの試算をもとに作ル	0%	12月2日	12月12日	11
全体配線			0%	12月9日	12月12日	4
ソフト						
基本設計			0%	9月30日	10月14日	15
使用ライブラリ決定			0%	10月1日	10月14日	14
詳細設計			0%	10月17日	11月7日	22
ライブラリ等動作確認			0%	10月1日	10月30日	30
momo		動作確認済み	0%	9月30日	10月21日	22
pilot		未定	0%	10月17日	12月12日	57
inpctrl		その他のモジュールにつなげるため早めに作成	0%	10月17日	11月21日	36
runctrl		メカの組み立てが終わり次第	0%	11月21日	12月5日	15
dotctrl		エレキの実装が終わり次第	0%	11月21日	11月28日	8
avctrl		仕様変更から必要	0%	11月21日	11月28日	8
photo		エレキの実装が終わり次第	0%	11月21日	11月28日	8
audioctrl		momoで試験が必要	0%	10月21日	10月31日	11
camctrl		inpctrlから受け取り	0%	11月7日	11月14日	8
servoctrl		エレキの実装が終わり次第	0%	11月7日	11月14日	8
モジュール相互確認		inpctrl等中心に進める	0%	11月14日	12月9日	26
システム結合		既存mirsを参考にする	0%	12月5日	12月23日	19
調整作業		仕様を元に動作を安定化させる	0%	1月5日	1月13日	9
トラブルシューティング		問題が発生次第スケジュール確認	0%	11月7日	12月23日	47
残業		終わっていない仕事を必ず終わらせる	0%	12月24日	1月4日	12