

# MIRS1805 ロボメイト project



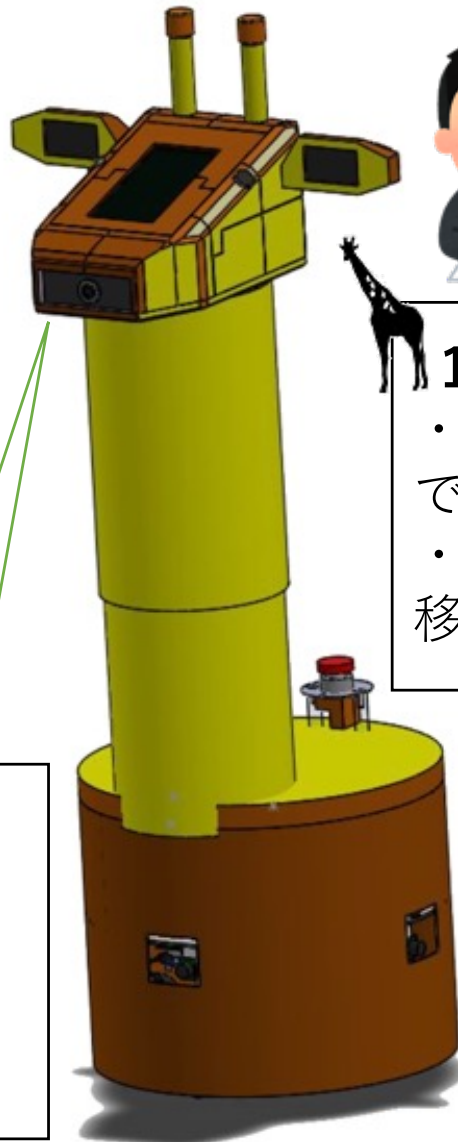
Robot +  
classmate

スマホじゃないから出来たこと


対象ユーザー 学生


## POINT

1. 首の伸縮  
座席の移動
2. 授業の録画
3. 予定の管理
4. 登下校



1. 首の伸縮、座席の移動
  - ・首を伸ばし最適な高さで配信！
  - ・首を縮め呼ばれた座席へ移動

- 
2. 授業の録画
    - ・カメラで授業をライブ配信
    - アーカイブで授業を見直せる

- 
4. 登下校
    - ・人間のよう毎日登下校し、元気に挨拶をしてくれる



## 3. 予定の管理

- ・タッチディスプレイで予定を編集
- 下校時に翌日の予定を教えてくれる！
- (忘れ物を事前に防止)

## 安全対策

万が一の暴走が起きた時に動きを止める緊急停止ボタンと人との接触を避けるための超音波センサーを内蔵しています

# 使用例



# 仕様

最小寸法	50×50×95[cm]	カメラ	解像度 1920 x 1080 視野角120[deg]
最大寸法	50×50×115[cm]	ディスプレイ	7.0[inch]
質量	9.65 [kg]	駆動用バッテリー	5[V] 10000[mAh]
センサー	超音波センサー (4方向)	制御用バッテリー	7.2[V] 3900[mAh]
スピーカー	2.0ch USB給電		

MIRS1805 PM 長野俊平 TL 宮林宏行 DM 佐野元康  
 広報 佐々木謙人 杉山矢紘 鈴木文隆 増田大勢 渡邊昌浩