

# 電子機械設計・製作II ～プレゼン結果・基本設計書～

---

青木悠祐、  
牛丸真司、大林千尋、  
小谷進、鈴木静男

# 高専祭ポスターコンペティション

チーム	1日目	2日目	合計
MIRS1501	64	54	118
<b>MIRS1502</b>	<b>82</b>	<b>66</b>	<b>148</b>
MIRS1503	50	52	102
MIRS1504	57	63	120

- MIRS2013:512票
- MIRS2014:627票
- MIRS2015:488票

来場者数は減少、  
でも、  
よく頑張りました

もっと集客するための工夫は高専祭ポスターコンペティション報告書に記述

# 今後のスケジュール

---

- ◆ 11/5(木),6(金),9(月):システム基本設計書作成
  - ◆ 11/6(金)卒業研究発表会のためスタッフ不在
- ◆ 11/13(金),16(月),26(木)
  - ◆ システム基本設計書レビュー
  - ◆ システム詳細設計書作成
- ◆ 11/20(金) ALSOK見学
- ◆ 11/27(金)-12/3(木):後期中間試験

競技会まであと19回

# 今後のスケジュール

---

- ◆12/4(金):安全講習会
- ◆12/7(月),11(金):システム詳細設計書レビュー
- ◆12/14(月),18(金),21(月):パートごと開発
- ◆1/15(金),18(月):統合
- ◆1/22(金),25(月):調整
- ◆1/29(金):準備・リハーサル
- ◆1/30(土):MIRS2015競技会

競技会まであと19回

# システム提案書のおさらい

---

1. オリジナルMIRSのシステムコンセプトが示されているか？
2. システムコンセプトを実現するための機能や特徴が整理されて示されているか？
3. システムの外観図がそれらしく示されているか？
4. 標準機から変更点の概要が示されているか？
5. 決定済の購入物品が示されているか？

# システム基本設計書

---

## ◆目的

- ◆システム全体の構成、機能・性能、開発要素・要件を明確にする
- ◆開発分担とスケジュールを明確にする

# システム基本設計書

---

1. システムコンセプト実現のために行うべきことが、  
メカ、エレキ、ソフトに分けて示されているか？

◆メカ:全体構成図、主要サイズ、パーツ取り付け  
位置、製作部品の概要

◆エレキ:システム構成図、各パーツの概要(標準  
部品除く)

◆ソフト:標準ソフトウェアとの関係が記載、実装す  
る機能と説明、モジュール構成図

# システム基本設計書

---

## 2. 開発計画

**開発計画表は変更されることが前提**

- ◆ 競技会までの全体スケジュールがあるか？
- ◆ 必要な作業項目が列挙され、週～半週単位でそのスケジュールリングされているか？
- ◆ 工程の順番、期間、マンパワーからみて、開発計画は妥当なものであるか？
- ◆ 作業項目毎に番号が振られているか？
- ◆ 作業項目毎の担当者が記載されているか？



# システム基本設計書

---

## 3. 必要な購入部品が示されているか？

**決まっているものについては、出来るだけ早く発注依頼を行うこと。**

**遅くても12月初旬までに行う。**

**依頼先： 大林先生**

**MIRS15SF 授業資料リンク 関連文書**

**MIRS物品発注依頼票--オリジナル機体開発のために必要な物品の購入を依頼する書類**

# システム基本設計書

---

## 3. 必要な購入部品が示されているか？

**決まっているものについては、出来るだけ早く発注依頼を行うこと。**

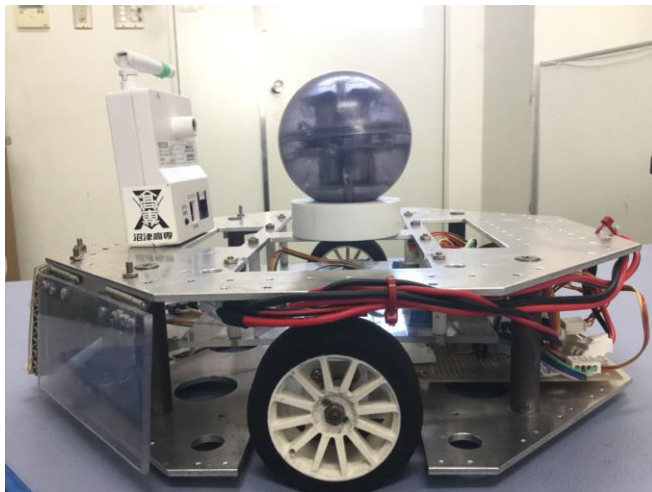
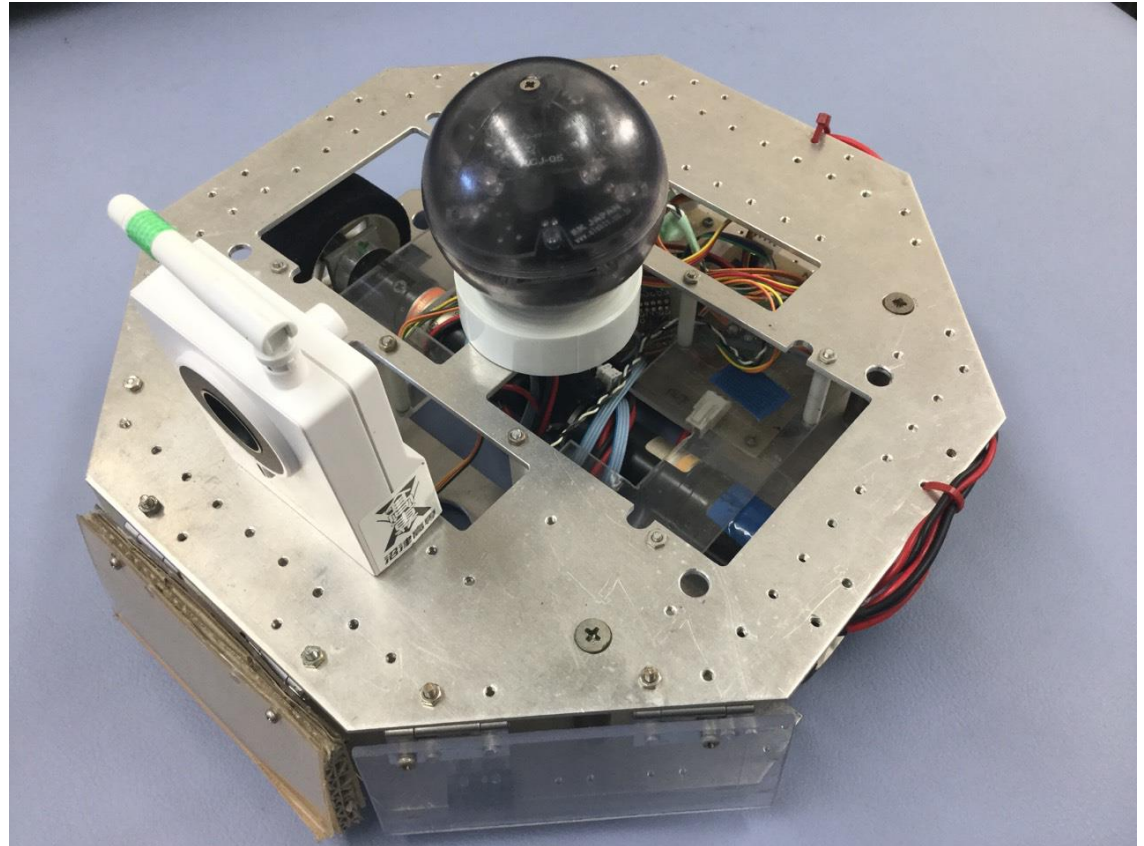
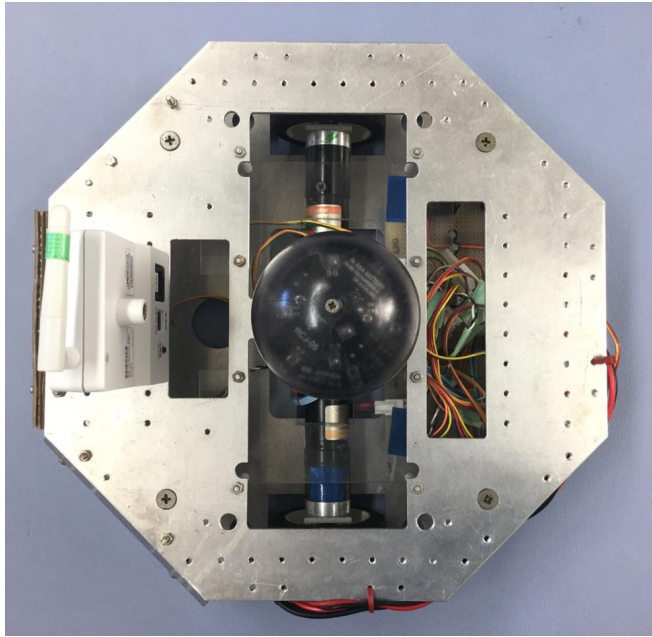
**遅くても12月初旬までに行う。**

**依頼先： 大林先生**

MIRS15SF 授業資料リンク 関連文書

MIRS物品発注依頼票--オリジナル機体開発のために必要な物品の購入を依頼する書類

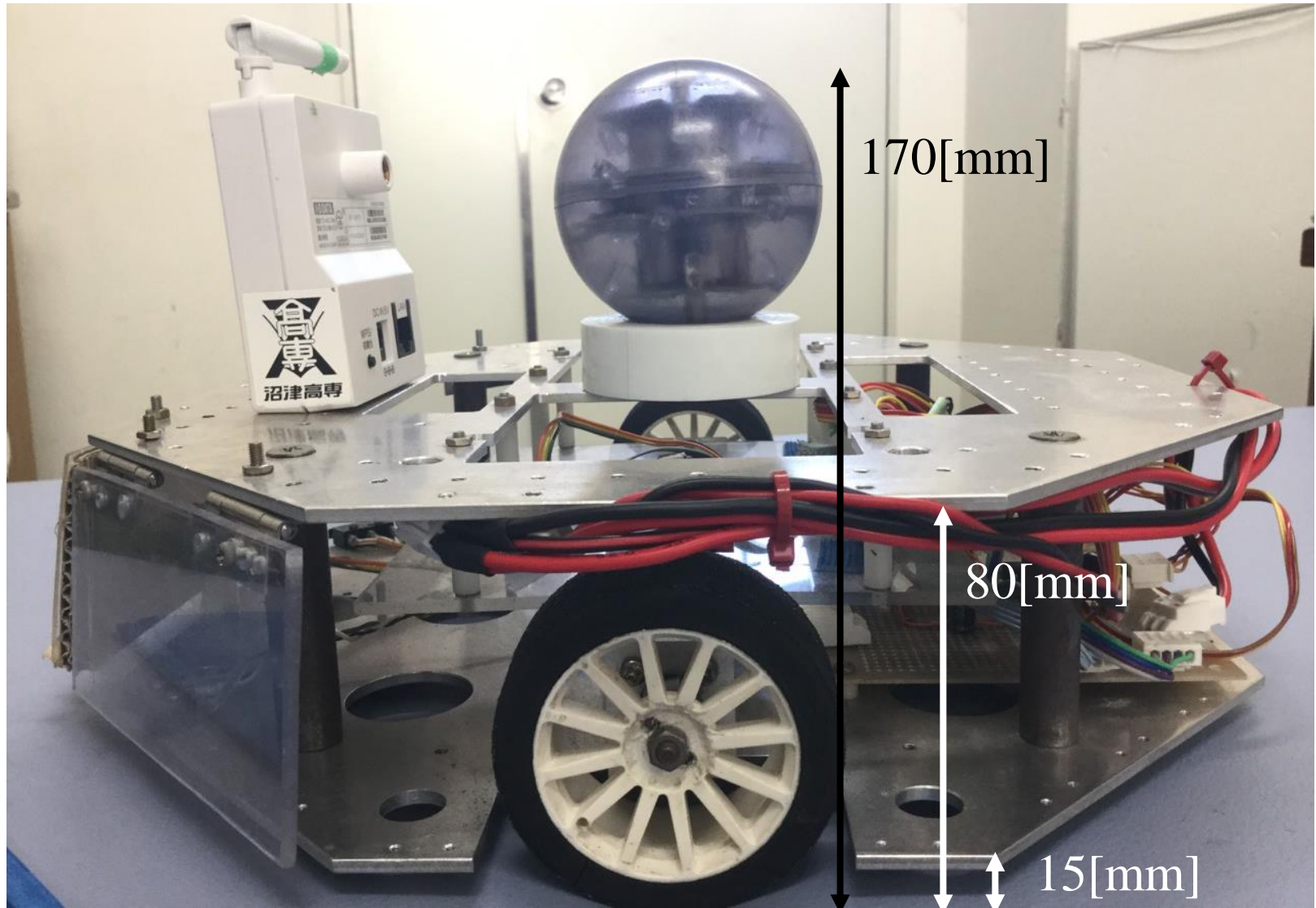
# 怪盗機詳細



RoboCupJunior公式  
赤外線発光ボール [ RCJ-05 ]

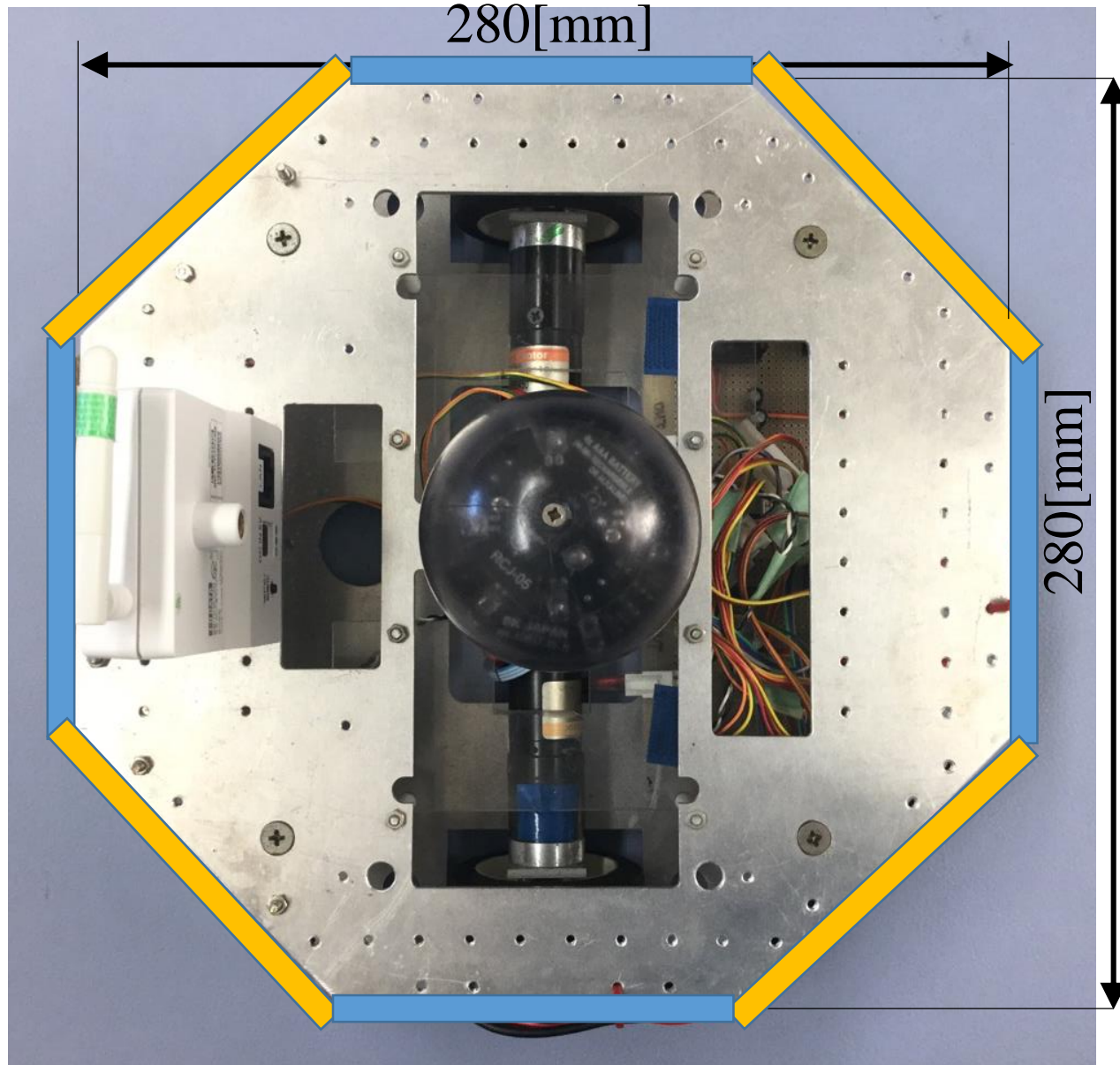
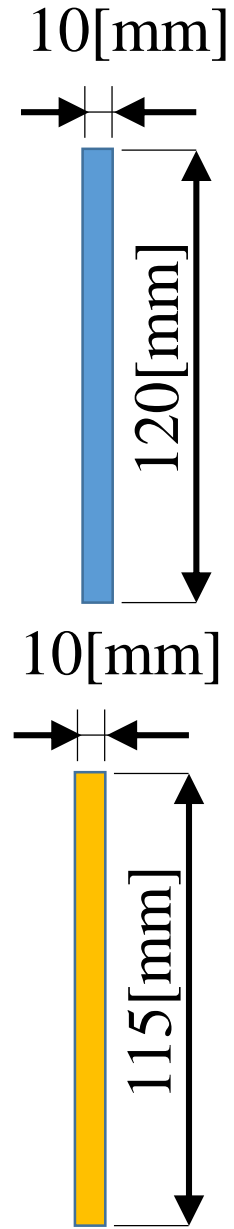
パルス変調規格  
(階段波形変調、搬送波40kHz)

# 怪盗機詳細



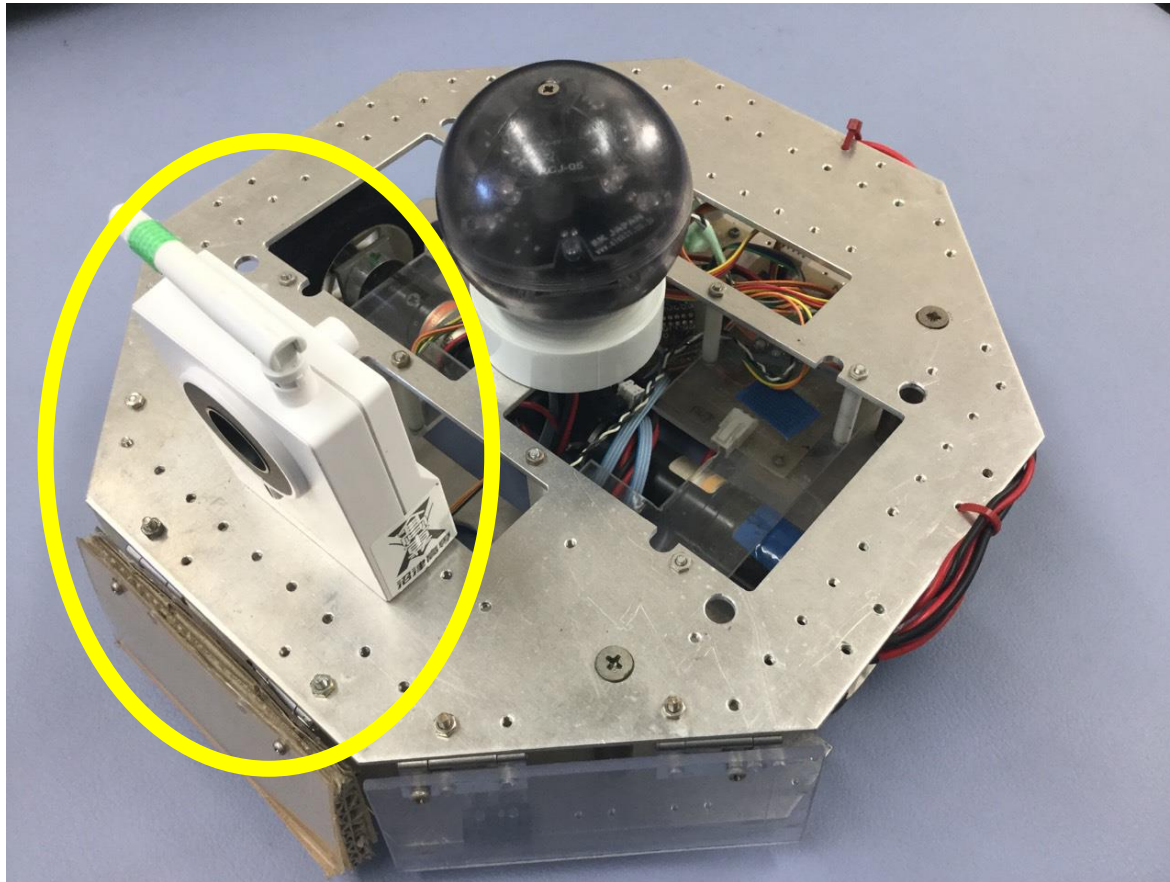
自爆防止のため一回りシャーシを大きくします

# 怪盜機詳細



# 怪盗機について相談

---



**A案: ネットワークカメラ搭載 + 前方以外赤外線**

**B案: ネットワークカメラなし + 全方位赤外線**