

□導通チェックをし、問題が無かった。

└ □プログラムを PIC に書き込める。

├ □PWM.c を書き込み、オシロスコープを用いて信号が見れる。

├ └ □信号が前進(+)後進(-)停止(0)となっている。

├ └ □信号が PWM 制御によって平均電流が変化している。

├ □USART.c を書き込み、通信が出来る。

├ □RE.c を書き込み、ロータリーエンコーダを回転させると、LED がチカチカ光る。